KUKA



アプリケーションソフトウェア



KUKA.CNC

直接Gコードプログラムを実行し、 CNCコントローラ同様の操作が可能に。





KUKA.CNC Sinumerik

KUKAコントローラとSiemens社製 コントローラ840D slを接続し、 すべてのKUKAロボットを操作と プログラミング。





KUKA.ForceTorqueControl

フォーストルクセンサーの統合により、 ロボットでの力制御が可能に。





KUKA.Gripper&SpotTech

グリッパーと空圧式スポット溶接ガンの 制御・監視ができ、ハンドリングタスク は特に素早く簡単にプログラミングが 可能





KUKA.EqualizingTech

ServoGun追加オプション。 ロボットの動きを通じてサーボスポット ガンの補正を可能になり、ガン補正システムが不要に。





KUKA HRC Guide

HRCパラメータの許容限界値を計算。 人とロボットの協働を実現する アプリケーションの設計をサポート。





KUKA.HMI

直感的でユーザーフレンドリーな ロボット操作のためのビジュアル化を サポート。





KUKA.PerceptionTech

「KUKA 3D_Perceptionセンサー」により周囲を認識し、物体の位置決めとピックアップの自動化を可能に。





KUKA.PickControl

複数のロボットピッキングを簡単に コーディネート制御することが可能。





KUKA.PalletTech

様々なパッキングパターンとステーション を使用したパレタイジングタスク設定 と実行を実現。





KUKA.ConveyorTech

直感的でユーザーフレンドリーな ロボット操作のためのビジュアル化を サポート。





KUKA.VisionTech

2D物体認識、品質管理、コード/OCR 認識のための高性能ツールを提供。





KUKA.LaserTech

レーザーカットやレーザー溶接向けの プログラミング支援パッケージ。 モジュール式構造で簡単に操作でき、 時間を節約。



KUKA.ServoGun

スポット溶接ガンのサーボガン制御 追加軸を制御。



KUKA.RoboSpin

アルミ化合物のスポット溶接を可能に するソフトウェアKUKA.ServoGun用 の拡張ソフトウェア。TCP周囲の回転 動作を溶接工程中に実行。





KUKA.ArcTech

簡単な操作と溶接プログラミングに 必要なすべての機能を提供。





KUKA.SeamTech

KR C4コントローラにオプションとして加えると、運転中のロボットによるTCPの自動設定および検査が可能に。





KUKA.TouchSense

アーク溶接アプリケーション専用の シーム探索アプリケーション。 ワークの形状および位置のずれを認識 し補正。

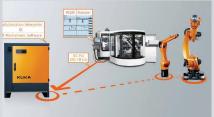




KUKA.TRACC TCP

運転中のロボットによるTCPの自動 設定および検査が可能に。





KUKA.PLC mxAutomation

外部制御のPLCコマンドからロボット 動作を実現。





KUKA.SafeOperation

設備の必要スペースを減らし、素早く 安全に、あらゆる点でヒューマン・ロ ボット・コラボレーションをサポート。





KUKA.RoboTeam

ロボット4台までの共同作業が可能に。 幾何学的連結により、タクトタイムの 飛躍的な短縮を保証。





KUKA.Sim

効率的なオフラインプログラミングの ためのスマートシミュレーションソフト ウェア。





KUKA.OfficeLite

KUKAの仮想ロボットコントローラ。 どのPCでもプログラムをオフラインで 作成し、最適化。





https://www.kuka.com

KUKA Japan株式会社

045-744-7531 JP-Info@kuka.com

当社製品の特性および有用性に関する記述は情報提供を目的としたものであり、当該特性および有用性を保証するものではありません。提供する製品の範囲は、実際に締結されている契約内容によって決まります。内容の誤りや欠落に関する一切の責任は負いません。記載されている技術は変更される場合があります。 ©2020 KUKA